

## Gestängegreifer GGx37-F (Funk) Drill rod gripper (radio)

# MORATH®

Anwendungsbereiche DE

Range of application EN

Bestücken von Bohrgeräten mit:  
Equipping drilling rods for:

Selbstbohrankern  
Self-drilling anchors

Imlochbohrgestängen  
Down-the-hole hammer tubes

Futter- und Überlagerungsbohrgestängen  
Overbouden drilling tubes

➔ Zubehör ➔ Gestängegreifer  
➔ Accessories ➔ Drill rod gripper

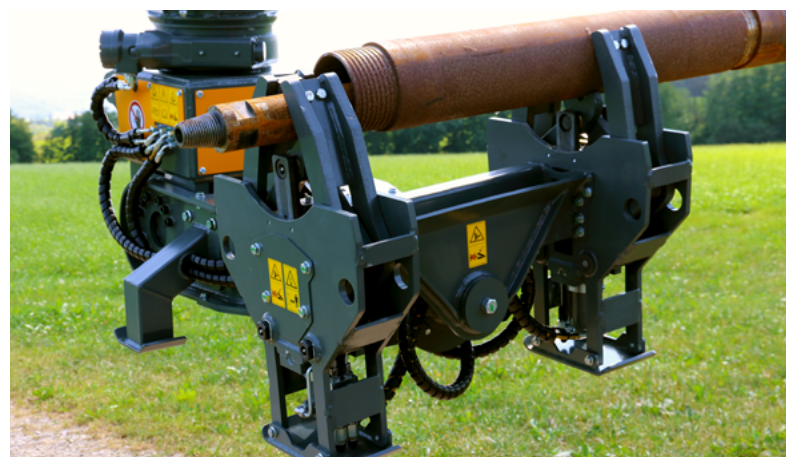


### Das Modell überzeugt durch folgende Eigenschaften:

- Einzigartige Funktionalität und Beweglichkeit mit integriertem 360° Rollover
- Spezifisch entwickelte Funkfernsteuerung
- Zwei zentrale Drehgelenke zum Neigen und Drehen des Greifers
- Geeignet für seitlich - geneigte und auskragende über Kopf Bohrungen
- Flexibles Aufnehmen von liegenden oder stehenden Bohrgestängen
- Mechanisch synchronisierte Greiferzangen mit Sicherheitsventilen in kompakter Bauweise
- Standardmäßig mit zwei einzeln ansteuerbaren Greiferzangen für Gestängedurchmesser bis zu 370 mm
- Robuste Konstruktion
- Für wechselnde Trägergeräte mit 2 doppelwirkenden Hydraulikkreisläufen

### The model stands out with the following characteristics:

- Unique flexibility and functionality due to integrated 360° Rollover
- Specifically developed radio remote control
- Two hydraulic swivels for the gripper tilting and rotating
- Capable for inclined and even overhead drills
- Easy to pick up horizontal as well as vertical stored drilling tubes or anchors
- Mechanical synchronized grippers with safety lock valves and compact design
- Delivery with two stand-alone controlled grippers for drill rod diameter up to 370 mm, as standard
- Robust design
- For flexible use of different carrier machines with 2 double hydraulic circuits



# Gestängegreifer GGx37-F (Funk)

## Drill rod gripper (radio)

**Zubehör**
**Accessories**

Durch die besondere Kinematik des Morath-Gestängegreifers GGx37-F ist es möglich, sämtliche Bestückungspositionen zu erreichen. Als Trägergerät eignen sich unterschiedliche Baumaschinen mit 2 doppelwirkenden Hydraulikkreisläufen. Gegenüber dem leichteren Modell GGx21-F können hier maximale Rohr- und Gestängedurchmesser von 370 mm aufgenommen werden.

Due to the kinematics of the drill rod gripper GGx37-F it is possible to reach various drilling positions. Various mobile machines with 2 double hydraulic circuits are suitable as carrier device. Compared to the smaller version GGx21-F max. casing and drill rod diameters of 370 mm can be handled.

**Zubehör**
**Accessories**

- Verschiedene Baggerhalterungen  
Various excavator brackets
- Spannbackensatz  
Clamping jaw unit

\* Ohne Baggerhalterung.  
\* Without excavator bracket.

Technische Daten ohne Berücksichtigung des Wirkungsgrades.  
Irrtum und Änderungen vorbehalten.

Technical data without consideration of efficiency.  
Subject to errors and changes. bb

**Technische Daten**
**Technical data**

Allgemein // General	GG237	GG337
Anzahl Greiferzangen Number of grippers	2	3
Max. Gestängegewicht Max. Rod weight	250 kg	
Max. Gestängelänge Max. rod length	2.000 mm	3.000 mm
Max. Ankerlänge Max. anchor length	3.000 mm	

Hydraulik Hydraulic system	GG237	GG337
Max. Betriebsdruck Max. operating pressure	220 bar	
Ölbedarf ca. Oil requirement approx.	20-50 l/min	

Elektronik Electrical System	GG237	GG337
Systemspannung Operating voltage	12 V	

Abmessungen Dimensions	GG237	GG337
A	1.615 mm	
B	930 mm	
B1	—	225 mm
C	1.100 mm	
D	± 90°	
E	± 90°	
F	360°	
G	Ø70 - Ø370 mm	
Gesamtgewicht* Total weight*	840 kg	940 kg

